

Bezier 曲線について

小波秀雄 2004/11/20

1 n 次 Bezier 曲線の定義

空間上に2点 P_0, P_n があり, その間に $n-1$ 個の参照点 P_1, \dots, P_{n-1} が与えられているとき, n 次 Bezier 曲線 $R(t)$ を次のように定義する。

$$R(t) = \sum_{k=0}^n B_k^n(t) P_k \quad (1)$$

ただし, t は媒介変数で, $0 \leq t \leq 1$ の範囲で動く。また, $B_k^n(t)$ は Bernstein 関数と呼ばれ, 次のように定義される。

$$B_k^n(t) = \frac{n!}{k!(n-k)!} t^k (1-t)^{n-k} \quad (2)$$

2 幾何学的意味

2.1 Bezier 曲線は両端の点を通る

Bernstein 関数は $\{t + (1-t)\}^n$ を二項展開した時の各項に相当する。すなわち,

$$\begin{aligned} \{t + (1-t)\}^n &= t^n + nt^{n-1}(1-t) + \dots \\ &= \sum_{k=0}^n \frac{n!}{k!(n-k)!} t^k (1-t)^{n-k} \\ &= \sum_{k=0}^n {}_n C_k t^k (1-t)^{n-k} \\ &\equiv \sum_{k=0}^n B_k^n(t) \end{aligned} \quad (3)$$

ここで ${}_n C_k$ は二項係数である。そこで,

$$R(0) = P_0, R(1) = P_n$$

であるから, t が 0 から 1 まで動く間に $R(t)$ は P_0 から P_n まで動くことになる。つまり, $R(t)$ は両端の点を通ることになる。

また

$$\sum_{k=0}^n B_k^n(t) = 1$$

であるから, $R(t)$ は参照点 P_0, P_1, \dots, P_n の重みつき平均である。

2.2 端の点からの Bezier 曲線の向きは隣の参照点に向いている

さらに $t^k(1-t)^{n-k}$ という因子の形から, t が 0 から 1 まで動く間に, 重みが $P_0 \rightarrow P_1 \rightarrow \dots \rightarrow P_n$ へ順次移っていくことになる (メモ: もう少し具体的に書くこと!)。

次に, 端の点 $P_0 = (x_0, y_0)$ および $P_n = (x_n, y_n)$ における曲線の向きについて調べてみる。曲線を $(x(t), y(t)), 0 \leq t \leq 1$ で表すと,

$$x(t) = {}_n C_0 x^0 (1-x)^n + {}_n C_1 x^1 (1-x)^{n-1} + {}_n C_2 x^2 (1-x)^{n-2} + \dots$$

これを t で微分してから $t=0$ とおくと,

$$\left. \frac{dx}{dt} \right|_{t=0} = n(x_1 - x_0) \quad (4)$$

同様にして

$$\left. \frac{dy}{dt} \right|_{t=0} = n(y_1 - y_0) \quad (5)$$

式 (4), (5) より

$$\left. \frac{dy}{dx} \right|_{t=0} = \frac{y_1 - y_0}{x_1 - x_0} \quad (6)$$

が得られる。つぎに同様の計算で

$$\left. \frac{dy}{dx} \right|_{t=1} = \frac{y_n - y_{n-1}}{x_n - x_{n-1}} \quad (7)$$

となる。

式 (6) が意味しているのは, P_0 における Bezier 曲線の接線は参照点 P_1 を通るということであり, また式 (7) が意味しているのは, P_n における Bezier 曲線の接線は参照点 P_{n-1} を通るということである。

3 具体例

$n=2$ のとき Bernstein 関数は次のようになる。

$$\begin{aligned} B_0^2(t) &= (1-t)^2 \\ B_1^2(t) &= 2t(1-t) \\ B_2^2(t) &= t^2 \end{aligned}$$

$n = 3$ のとき (多分実用的なのはこの辺までだろう)

$$\begin{aligned} B_0^3(t) &= (1-t)^3 \\ B_1^3(t) &= 3t(1-t)^2 \\ B_2^3(t) &= 3t^2(1-t) \\ B_3^3(t) &= t^3 \end{aligned}$$

このように書いてみると、単純な数学的意味があることが分かる。いきなり Bernstein 関数の定義を持ち出すと難解な感じを受ける¹が、たいしたことはない。

覚え書き

下のサイトの記事は数学的な定式化がちゃんとしているが、小さなミスがあったので修正し、自分のためのメモを作成して、ついでにいろいろ付け加えた。記事の無断転載は禁止します。

<http://www.sra.co.jp/people/aoki/Kjo/Manuals/Kjo/Curve/Bezier/Bezier.htm>

¹ 実際、ウェブ上に転がっている Bezier 曲線に関する記事は、数学的にちゃんと定式化することを敬遠しているものが大半で、資料的価値は低い。